CPBK DevLink

Драйвер протокола МЭК 60870-5-101(КП)

Версия 1.1

Руководство Пользователя

CPBK DevLink. Драйвер протокола МЭК 60870-5-101(КП). Руководство Пользователя/1-е изд.

Дата выпуска драйвера 2014 г.

© 2014. ООО «ЭнергоКруг». Все права защищены.

Никакая часть настоящего издания ни в каких целях не может быть воспроизведена в какой бы то ни было форме и какими бы то ни было средствами, будь то электронные или механические, включая фотографирование, магнитную запись или иные средства копирования или сохранения информации, без письменного разрешения владельцев авторских прав.

Все упомянутые в данном издании товарные знаки и зарегистрированные товарные знаки принадлежат своим законным владельцам.

ООО «ЭнергоКруг»

РОССИЯ, 440028, г. Пенза, ул. Титова 1

Тел.: +7 (841-2) 55-64-95, 55-64-97, 48-34-80

Факс: +7 (841-2) 55-64-96 E-mail: info@energokrug.ru

http://devlink.ru

Вы можете связаться со службой технической поддержки по E-mail:

support@energokrug.ru или support@devlink.ru

СОДЕРЖАНИЕ

			Стр.
1		ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ	_ 3
2		ОПИСАНИЕ ФАЙЛА КОНФИГУРАЦИИ ДРАЙВЕРА	5
	2.1	Секция общих параметров [General Options].	5
	2.2	Секция параметров для канала связи [Options ChannelX].	5
	2.3	Секция параметров канала связи serial [ChannelX serial]	_ 7
	2.4	Секция параметров устройства на канале связи [Options USOY ChannelX]	_ 8
	2.5	Секция описания привязок оперативных данных, участвующих в информационном обмене с устройством [Attach USOY ChannelX].	8
3		СООБЩЕНИЯ ОБ ОШИБКАХ И КОДЫ ОШИБОК	_ 12
4		ПРИМЕР ФАЙЛА КОНФИГУРАЦИИ ДРАЙВЕРА conf_uso.ini	_ 14
Пр	илох	кение А. Описание профиля протокола МЭК 60870-5-101-2004	16

1 ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

Драйвер протокола МЭК 60870-5-101(КП) (далее драйвер) предназначен для обеспечения информационного обмена с пунктами управления (ПУ) по протоколу МЭК 60870-5-101.

Все необходимые параметры работы драйвера задаются в файле конфигурации **conf_uso.ini**.

2 ОПИСАНИЕ ФАЙЛА КОНФИГУРАЦИИ ДРАЙВЕРА

Файл conf_uso.ini — это текстовый файл, который должен находиться в каталоге загружаемой БД контроллера /gsw/settings и иметь следующие секции:

- Секция общих параметров [General Options].
- Секция параметров для канала связи [Options ChannelX].
- Секция параметров последовательного физического интерфейса канала связи [ChannelX serial].
- Секция параметров устройства на канале связи [Options USOY ChannelX].
- Секция описания привязок оперативных данных, участвующих в информационном обмене с устройством [Attach USOY ChannelX].

2.1 Секция общих параметров [General Options].

Секция [General Options] содержит описание параметров настроек общих для всех каналов связи данного контроллера.

Данная секция содержит следующие поля:

• quan_channels =целочисленное значение

Данное поле определяет количество каналов связи на данном контроллере.

Данное поле является обязательным.

Под каналами связи понимаются физические интерфейсы, обслуживаемые драйвером удаленных устройств работающие в СРВ контроллера.

2.2 Секция параметров для канала связи [Options ChannelX].

Секция [Options ChannelX] содержит описание параметров настроек для канала связи с номером X.

X может принимать значения от 1 до **quan_channels** (см. описание секции **[General Options]**).

• type_protocol=строковое значение

Данное поле определяет тип протокола, которое используется при передаче данных.

Данное поле может принимать следующие значения: IEC101

Данное поле является обязательным для работы драйвера.

• type_USO=строковое значение

Данное поле определяет тип устройства, с которым осуществляется обмен данными. Данное поле может принимать следующие значения: **IEC101_MASTER** Данное поле является обязательным для работы драйвера.

• quan USO=целочисленное значение

Данное поле определяет количество устройств канала связи с номером X. Данное поле является обязательным для работы драйвера.

• period_time=целочисленное значение

Данный параметр определяет период передачи объектов с причиной передачи "Периодически/циклически". Единица измерения: миллисекунда.

Диапазон значений: 0-60000000 (мс).

При значении данного поля равным 0 данные будут передаваться циклически.

В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 0.

• fonescan time=целочисленное значение

Данный параметр определяет период передачи объектов с причиной передачи "Фоновое сканирование". Единица измерения: миллисекунда.

Диапазон значений: 0-60000000 (мс).

При значении данного поля равным 0 данные будут передаваться постоянно в случае отсутствия передачи более приоритетных данных.

В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 0.

• long time=целочисленное значение

Данный параметр определяет продолжительность выполнения команды при получении команды с типом "длинный импульс". Единица измерения: секунда. Диапазон значений: 0-10 (с). При значении данного поля равным 0 выполнение команд типа длинного импульса производиться не будет (команда будет выполняться как команда типа постоянный выход). В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 0. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006.

• **short_time=**целочисленное значение

Данный параметр определяет продолжительность выполнения команды при получении команды с типом "короткий импульс". Единица измерения: секунда. Диапазон значений: 0-10 (с). При значении данного поля равным 0 выполнение команд типа короткого импульса производиться не будет (команда будет выполняться как команда типа постоянный выход). В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 0. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006.

• first init=целочисленное значение

Данный параметр определяет посылку в ПУ пакета о завершении инициализации станции. Диапазон значений: 0(выключен)-1(включен).

При значении данного поля равным 0 посылка пакета производиться не будет. В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 0. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006.

• act_term=целочисленное значение

Данный параметр определяет посылку в ПУ пакета о завершении выполнения команды (C_SE_ACTTERM). Диапазон значений: 0(выключен)-1(включен).

При значении данного поля равным 0 посылка пакета производиться не будет. В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 0. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006.

• balance=строковое значение

Данный параметр определяет тип канала. Возможные значения уез (балансная передача) и по (небалансная передача). В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное по. Балансная передача возможна только по полнодуплексным каналам связи (RS232).

• link len=целочисленное значение

Данный параметр определяет длину поля адреса канального уровня. Возможные значения 0 (только балансная передача), 1 и 2. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006.

Данное поле является обязательным для работы драйвера.

• asdu_len=целочисленное значение

Данный параметр определяет длину поля адреса ASDU. Возможные значения 1 и 2. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006. В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 1.

• **cot_len**=целочисленное значение

Данный параметр определяет длину поля причины передачи. Возможные значения 1 и 2. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006. В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 1.

• **oi_len**=целочисленное значение

Данный параметр определяет длину поля адреса объекта информации. Возможные значения 1, 2 и 3. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006. В случае отсутствия данного поля должно использоваться значение по умолчанию равное 3.

• link_addr=целочисленное значение

Данный параметр определяет адрес канального уровня в случае длины поля адреса канального уровня отличного от нуля. Возможные значения данного параметра зависят от ранее заданного значения параметра link_len. Данный параметр определен в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2006.

Данное поле является обязательным для работы драйвера.

2.3 Секция параметров канала связи serial [ChannelX serial]

Секция [ChannelX serial] содержит описание параметров настроек последовательного физического интерфейса для канала связи с номером **X**.

Данная секция содержит следующие специфические параметры настройки:

• com number=целочисленное значение

Данное поле определяет номер СОМ порта.

Диапазон значений 1-256.

Данное поле является обязательным для работы драйвера.

• data_flow=строковое значение Данное поле определяет режим обмена данными. Данное поле может принимать следующие значения:

HD – полу дуплекс (Half Duplex).

FD – полный дуплекс (Full Duplex).

MS – мульти-точка (Multydrop-Slave) (приёмник всегда на линии, даже во время передачи). Данный флаг используется при наличии «эха» в канале связи.

В случае отсутствия данного поля берется значение по умолчанию равное HD.

• com_baud=целочисленное значение

Данное поле определяет скорость обмена по последовательному интерфейсу. Скорость задается в бодах.

В соответствии с протоколом обмена с устройством данное поле может принимать значения: 300, 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400.

Данное поле является обязательным для работы драйвера.

• **com_parity=***cmpoковое значение*

Данное поле определяет режим контроля четности последовательного интерфейса. Данное поле может принимать следующие значения:

not – режим контроля четности отключен.

even — генерируется и проверяется четное количество единичных битов символа посылки и бита контроля четности.

odd – генерируется и проверяется нечетное количество единичных битов символа посылки и бита контроля четности..

mark – генерируется и проверяется значение бита контроля четности, равное 1.

space – генерируется и проверяется значение бита контроля четности, равное 0.

В случае отсутствия данного поля берется значение по умолчанию равное **not**.

• timeout=целочисленное значение

Данный параметр определяет ожидание ответа (задается в миллисекундах) для балансной процедуры передачи. Данное поле является не обязательным и используется только для балансной передачи, по умолчанию 500 мс.

• quan_retry=целочисленное значение

Данный параметр определяет количество попыток для балансной процедуры передачи. Данное поле является не обязательным и используется только для балансной передачи, по умолчанию 5. Диапазон значений: 1-20.

Внимание!

В случае настройки нескольких каналов МЭК на одном СОМ порту (только при небалансной передачи) необходимо чтобы настройки секций [Options ChannelX] и [ChannelX Serial] определяющие структуру пакета и параметры настройки связи были идентичными.

2.4 Секция параметров устройства на канале связи [Options USOY ChannelX]

Секция [Options USOY ChannelX] содержит описание параметров удаленного устройства с номером Y подсоединенного к каналу связи с номером X.

X может принимать значения от 1 до quan_channels (см. описание секции [General Options]).

Y может принимать значения от 1 до quan_USO (см. описание секции [Options ChannelX]).

Данная секция содержит следующие поля:

• addressUSO=целочисленное значение

Данное поле адрес ASDU, который находится на канале **X**. Значение данного поля определено в ГОСТ Р МЭК 60870-5-101-2004 Данное поле является обязательным для работы драйвера.

2.5 Секция описания привязок оперативных данных, участвующих в информационном обмене с устройством [Attach USOY ChannelX].

Секция [Attach USOY ChannelX] содержит описание привязок переменных БД контроллера к *оперативным* параметрам удаленного устройства с номером Y подсоединенного к каналу связи с номером X.

X может принимать значения от 1 до **quan_channels** (см. <u>описание секции [General Options]).</u>

Y может принимать значения от 1 до quan_USO (см. <u>описание секции</u> [Options ChannelX]).

Данный раздел имеет поля следующего формата:

• <muп переменной><номер переменной>>= строковое значение где

<тип переменной> - кодовое слово, обозначающее тип переменной БД контроллера, которые перечислены ниже:

- ВА − входная аналоговая;
- AB аналоговая выходная;
- о **ВД** входная дискретная;
- ДВ дискретная выходная;
- PB ручной ввод;

<номер переменной> - это порядковый номер переменной в БД контроллера (исчисление ведется с 1).

Строковое значение имеет формат:

• OBJ (<a>,,<c>,<d>,<e>,<f>,<g>,<h>)

или

• OBJ32(<a>,<i>>)

Первое представление привязки используется для всех типов объектов информации. Вторая привязка используется для привязки переменных СРВК к значениям битов объекта типа 32 битная строка. Описаниям привязок к битам, должно предшествовать первое описание привязки, в котором должно задаваться, как и какими типами будет передаваться этот объект информации, а также на основании атрибутов какой переменной будет формироваться байт качества.

- <a> адрес объекта информации, в соответствии с ГОСТ Р МЭК 60870-5-101. Диапазон допустимых значений: 1-16777215.
- адрес группы, в соответствии с ГОСТ Р МЭК 60870-5-101. Для типов "интегральные суммы" (M_IT_TB_1, M_IT_TA_1) диапазон значений 0...4, для всех остальных типов 0..16. Если значение равно 0, то объект принадлежит общей группы и передаваться будет по команде опроса станции (общий) в случае установленного (значение отличное от нуля) поля <h>>.
- <c> поле характеризует апертуру изменения значения объекта информацию в случае передачи объекта информации спорадически (по изменению). Тип значения поля вещественное. Показывает на сколько должно измениться значение объекта информации, чтобы быть переданным как спорадическая информация. Апертура измеряется в абсолютных единицах. Если апертура равна нулю то любое изменение переменной будет передано. Значение апертуры не влияет на передачу объекта

информации при изменении его байта качества, т.е. при изменении любого бита качества объекта информации объект будет передан спорадически.

- <d>- поле множителя, которое используется для передачи масштабированных величин. Используется для получения реального значения величины. Значение поля целочисленное, при установке поля в 0 значение передается только целое, без дробной части. Например, необходимо передать величину через масштабируемое реальное значение величины U=220,5B, если множитель значение, соответственно масштабируемая величина 2205, если множитель TO масштабируемая величина будет 220.
- <e> тип объекта информации при процедуре передачи "Фоновое сканирование";
- <f> тип объекта информации при процедуре передачи "Периодически/циклически";
- <g> тип объекта информации при процедуре передачи "Спорадическая передача";
- <h> тип объекта информации при процедуре передачи "Передача по запросу"; Типы объектов информации должны быть настроены в соответствии с требуемой конфигурацией и не противоречить стандарту ГОСТ Р МЭК 60870-5-101 и профилю протокола драйвера МЭК 60870-5-101. Если нет необходимости в одной или нескольких процедур передачи необходимо значение типа установить в 0. В частности при настройке драйвера необходимо проконтролировать, в соответствии с профилем (см. Приложение А), что требуемый тип объекта информации, может передаваться с необходимой процедурой передачи.
- <i> номер бита для объекта информации типа строка из 32 бит. Значение поля целочисленное. Диапазон допустимых значений 1...32. Если некоторые биты объекта не привязаны, то они будут переданы со значением 0.

Пример 1.

Необходимо описать и привязать объект к ВА10. Объект информации - вещественное целое с адресом 100, должен передаваться спорадически с меткой времени с абсолютной апертурой 2.5 и по запросу группы 5 без метки времени. Соответственно запись для этого объекта будет выглядеть следующим образом:

BA10 = OBJ(100,5,2.5,0,0,0,36,13)

Пример 2.

Необходимо описать и привязать первые 10 битов объекта типа 32 битная строка к ВД11...ВД20. Объект информации с адресом 200, должен передаваться спорадически с меткой времени с апертурой 0 и периодически без метки времени. Байт качества объекта информации должен формироваться на основании атрибутов переменной ВД11. Соответственно запись для этого объекта будет выглядеть следующим образом:

BД11 = OBJ(200,0,0,0,0,7,33,0)

BД11 = OBJ32(200,1)

BД12 = OBJ32(200,2)

BД13 = OBJ32(200,3)

BД14 = OBJ32(200,4)

BД15 = OBJ32(200,5)

BД16 = OBJ32(200.6)

BД17 = OBJ32(200,7)

BД18 = OBJ32(200,8)

ВД19 = OBJ32(200,9) ВД20 = OBJ32(200,10)

3 СООБЩЕНИЯ ОБ ОШИБКАХ И КОДЫ ОШИБОК

Имя драйвера: **iec101kp**

Список сообщений роллинга, генерируемый драйвером приведён в таблице 3.1.

Условные обозначения:

%Х – номер контроллера в сети

%S – имя драйвера

%N – код ошибки

%С – номер канала

%U – номер УСО

%F – имя ошибочного поля

%Р – имя переменной или номер самописца и номер пера

Таблица 3.1 – Список сообщений роллинга, генерируемый драйвером

Nº	Форматная строка	Описание	Условие формирования сообщения
1.	ЦП%X: DRV(%S): Запуск		Осуществлен запуск драйвера
2.	ЦП%X: DRV(%S): Запущен		Драйвер запущен
3.	ЦП%X: DRV(%S): Остановлен.		Драйвер остановлен вследствие критической ошибки
4.	ЦП%X: DRV(%S): Ошибка конфигурации %N	Номер ошибки: 2 – Ошибка описания поля "[General Options] quan_channels"	Ошибка конфигурации в секции общих параметров файла конфигурации обмена.
5.	ЦП%X: DRV(%S): Канал %С Ошибка конфигурации %N	Номер ошибки: 5 – Ошибка описания поля "[Options Channel%C] type_protocol" 6 – Ошибка описания поля "[Options Channel%C]	Ошибка конфигурации в секции описания каналов связи файла конфигурации обмена.

Nº	Форматная строка	Описание	Условие формирования сообщения
6.	ЦП%X: DRV(%S): Канал%С УСО%U Ошибка конфигурации %N	type_USO" 7 – Ошибка описания поля "[Options Channel%C] quan_USO" 8 – Ошибка описания поля "[Channel%C tcp] Номер ошибки: 10 – Ошибка описания поля "[Options USO%U Channel%C] addressUSO"	Ошибка конфигурации в секции описания устройств на канале файла конфигурации обмена
7.	ЦП%X: DRV(%S): Канал %С УСО %U Ошибка конфигурации 16 (%P)		Ошибка конфигурации в секции описания параметров устройств на канале файла конфигурации обмена
8.	ЦП%X: DRV(%S): Канал %С Ошибка поля %F знач. по умолч.		Ошибка задания параметра. Используется значение по умолчанию.
9.	ЦП%X: DRV(%S): Канал %С УСО %U Нет данных для обмена		Нет ни одной (правильной) привязки параметров устройства к БД контроллера.
10.	ЦП%X: DRV(%S): Нет УСО для работы		В конфигурационном файле нет каналов, предназначенных для данного драйвера.

4 ПРИМЕР ФАЙЛА КОНФИГУРАЦИИ ДРАЙВЕРА conf_uso.ini.

```
work_mode=1
quan_channels=1
[Channel1 serial]
com_number=1
com_baud=19200
com_stopbits=1
com_databits=8
com_parity=even
[Options Channel1]
type_protocol=IEC101
type_USO=IEC101_MASTER
quan_USO=2
period time=300000
fonescan time=10000
long_time=10
short_time=6
first_init=1
act_term=1
balance=yes
link len=1
link addr=3
asdu len=2
cot len=1
oi len=3
[Options USO1 Channel1]
addressUSO=3
[Attach USO1 Channel1]
BA1=OBJ(10,9,0,0,0,13,36,13)
BA2=OBJ(11,9,0,0,0,13,36,13)
BA3=OBJ(12,9,0,2,0,21,34,21)
BA4=OBJ(13,9,0,2,0,21,34,21)
BA5=OBJ(14,9,1,0,0,11,35,11)
BA6=OBJ(15,9,1,0,0,11,35,11)
BA7=OBJ(16,1,1,0,0,15,37,15)
BA8=OBJ(17,1,1,0,0,15,37,15)
AB1=OBJ(110,9,0.5,0,0,13,36,13)
AB2=OBJ(111,9,2,0,0,13,36,13)
BД1=OBJ(1010,9,0,0,0,1,30,1)
```

[General Options]

```
BД2=OBJ(1011,9,0,0,0,1,30,1)
ВД3=ОВЈ(112,9,0,0,0,7,33,7)
:BД4=OBJ32(112,2)
:BД5=OBJ32(112,3)
:BД6=OBJ32(112,4)
ВД7=ОВЈ32(112,5)
BД8=OBJ32(112,6)
BД9=OBJ32(112,7)
BД10=OBJ32(112,8)
BД11=OBJ32(112,9)
BД12=OBJ32(112,10)
BД13=OBJ32(112,11)
ВД14=ОВЈ32(112,12)
ВД15=ОВЈ32(112,13)
BД16=OBJ32(112,14)
ВД17=ОВЈ32(112,15)
ДВ1=OBJ(10010,9,0,0,0,3,31,3)
ДВ2=OBJ(10011,9,0,0,0,3,31,3)
PB1=OBJ(100010,9,0,0,0,13,36,13)
PB2=OBJ(100011,9,0,0,0,3,31,3)
[Options USO2 Channel1]
addressUSO=1
[Attach USO2 Channel1]
BA10=OBJ(10,9,0,0,0,13,36,0)
BA11=OBJ(11,9,0,0,0,13,36,0)
AB10=OBJ(110,9,0,0,0,13,36,0)
AB11=OBJ(111,9,0,0,0,13,36,0)
ВД10=ОВЈ(1010,9,0,0,0,1,30,0)
ВД11=ОВЈ(1011,9,0,0,0,1,30,0)
ДВ10=OBJ(10010,9,0,0,0,3,31,0)
ДВ11=OBJ(10011,9,0,0,0,3,31,0)
PB10=OBJ(100010,9,0,0,0,13,36,0)
PB11=OBJ(100011,9,0,0,0,3,31,0)
```

Приложение А. Описание профиля протокола МЭК 60870-5-101-2006

Выбранные параметры обозначаются в белых прямоугольниках следующим образом:
□ - Функция или ASDU не используется □ - Функция или ASDU используется в качестве стандартной (по умолчанию) R - Функция или ASDU используется в обратном режиме В - Функция или ASDU используется как в стандартном, так и в обратном режиме
Система или устройство

Система	или ус	строи	CTBO

<u> </u>	Определение системы
	Определение контролирующей станции (первичный Master)
\boxtimes	Определение контролируемой станции (вторичный Slave)

Конфигурация сети (параметр, характерный для сети)

X	Точка-точка
X	Радиальная точка-точка.
X	Магистральная
X	Многоточечная
	Радиальная

Физический уровень (параметр, характерный для сети)

Скорости передачи (направление управления)

Несимметричные цепи обмена V.24/V.28. Стандартные

	100 бит/с
	200 бит/с
X	300 бит/с
	600 бит/с
X	1200 бит/с

Несимметричные цепи обмена V.24/V.28. Рекомендуемые при скорости >1200 бит/с.

Σ	XI	2400 бит/с
Σ	X	4800 бит/с
Σ	XI .	9600 бит/с

Симметричные цепи обмена X.24/X.27.

X	2400 бит/с
	2100 0/1/10

X	4800 бит/с
×	9600 бит/с
×	19200 бит/с
X	38400 бит/с
	56000 бит/с
	64000 бит/с

Скорости передачи (направление контроля)

Несимметричные цепи обмена V.24/ V.28. Стандартные

	100 бит/с
□·	200 бит/с
X	300 бит/с
	600 бит/с
X	1200 бит/с

Несимметричные цепи обмена V.24/V.28. Рекомендуемые при скорости >1200 бит/с

X	2400 бит/с
X	4800 бит/с
X	9600 бит/с

Симметричные цепи обмена X.24/X.27.

	The state of the s
X	2400 бит/с
X	4800 бит/с
X	9600 бит/с
X	19200 бит/с
X	38400 бит/с
	56000 бит/с
	64000 бит/с

Канальный уровень (параметр, характерный для сети)

Формат кадра FT 1.2, управляющий символ 1 и время ожидания события (тайм-аут) используются только в настоящем стандарте.

Передача по каналу

X	Балансная передача
X	Небалансная передача

Адресное поле в канале

\mathbf{x}	Отсутствует (только при балансной передаче)	
X	Один байт	
X	Два байта	
	Структурированное	
X	Неструктурированное	

Длина кадра

255	Максимальная длина L (в направлении управления)
255	Максимальная длина L (в направлении контроля)

При использовании небалансного канального уровня следующие типы ASDU возвращаются при сообщениях класса 2 (низкий приоритет) с указанием причины передачи:

X	Стандартное назначение ASDU к сообщениям класса 2 используется следующим		
	образом:		
Идентификатор типа Причина передачи		Причина передачи	
9,11,13,21 <1>		<1>	

□·	Специальное назначение ASDU к сообщениям класса 2 используется следующим		
	образом:		
Идентификатор типа Причина передачи		Причина передачи	

Прикладной уровень

Режим передачи для данных прикладного уровня

Режим 1 (первый младший байт), как определено в 4.10 ГОСТ Р МЭК 870-5-4, используется только в настоящем стандарте.

Общий адрес ASDU (параметр, характерный для системы)

	· Althour to a (trahamath) wahamtahirin Him arratamin
X	Один байт
X	Два байта

Адрес объекта информации (параметр, характерный для системы)

\boxtimes	Один байт
X	Два байта
X	Три байта
	Структурированный
X	Неструктурированный

Причины передачи (параметр, характерный для системы)

причи	ны передачи (параметр, характерный для системы)
X	Один байт
X	Два байта

Выбор стандартных ASDU

Информация о процессе в направлении контроля

X	<1> = Одноэлементная информация	M_SP_NA_1
X	<2> = Одноэлементная информация с меткой времени	M_SP_TA_1

		T
\boxtimes	<3> = Двухэлементная информация	M_DP_NA_1
X	<4> =Двухэлементная информация с меткой времени	M_DP_TA_1
	<5> =Информация о положении отпаек	M_ST_NA_1
	<6> =Информация о положении отпаек с меткой времени	M_ST_TA_1
X	<7> =Строка из 32 битов	M_BO_NA_1
X	<8> =Строка из 32 битов с меткой времени	M_BO_TA_1
X	<9> =Значение измеряемой величины, нормализованное	M_ME_NA_1
	значение	
X	<10> =Значение измеряемой величины, нормализованное	M_ME_TA_1
	значение с меткой времени	
X	<11> =Значение измеряемой величины,	M_ME_NB_1
	масштабированное	_
	значение	
X	<12> =Значение измеряемой величины,	M_ME_TB_1
	масштабированное	_
	значение с меткой времени	
X	<13> =Значение измеряемой величины, короткий формат	M_ME_NC_1
	с плавающей запятой	_
X	<14> =Значение измеряемой величины, короткий формат	M ME TC_1
	с плавающей запятой с меткой времени	
X	<15> =Интегральные суммы	M_IT_NA_1
X	<16> =Интегральные суммы с меткой времени	M_IT_TA_1
	<17> =Действие устройств защиты с меткой времени	M_EP_TA_1
<u> </u>	<18> =Упакованная информация о срабатывании	M EP TB_1
_	пусковых	
	органов защиты с меткой времени	
□.	<19> =Упакованная информация о срабатывании в	M_EP_TC_1
-	выходных цепях защиты с меткой времени	
	<20> =Упакованная одноэлементная информация с	M_PS_NA_1
_	определением изменения состояния	
X	<21> =Значение измеряемой величины, нормализованное	M_ME_ND_1
	значение без описателя качества	
X	<30> =Одноэлементная информация с меткой времени	M_SP_TB_1
	CP56Time2a	
X	<31> =Двухэлементная информация с меткой времени	M_DP_TB_1
	СР56Время2а	
X	<32> =Информация о положении отпаек с меткой	M_ST_TB_1
	времени СР56Время2а	
X	<33> =Строка из 32 битов с меткой времени СР56Время2а	M_BO_TB_1
	The state of the s	
X	<34> =Значение измеряемой величины, нормализованное	M_ME_TD_1
	значение с меткой времени СР56Время2а	
X	<35> = Значение измеряемой величины,	M_ME_TE_1
	масштабированное значение с меткой времени	
	СР56Время2а	
X	<36>=Значение измеряемой величины, короткий формат	M_ME_TF_1
ш	с плавающей запятой с меткой времени СР56Время2а	
X	<37> =Интегральные суммы с меткой времени	M_IT_TB_1
ш	СР56Время2а	, , _ ,
<u> </u>	<38> =Действие устройств защиты с меткой времени	M_EP_TD_1
'	СР56Время2а	'*'' _ ' \ _
	от обрамиса	

<u> </u>	<39> =Упакованная информация о срабатывании пусковых органов защиты с меткой времени с меткой времени СР56Время2а	M_EP_TE_1
<u> </u>	<40> = Упакованная информация о срабатывании выходных цепей устройства защиты с меткой времени CP56Bремя2a	M_EP_TF_1

Информация о процессе в направлении управления

X	<45> =Однопозиционная команда	C_SC_NA_1
X	<46> =Двухпозиционная команда	C_DC_NA_1
X	<47> =Команда пошагового регулирования	C_RC_NA_1
X	<48> =Команда уставки, нормализованное значение	C_SE_NA_1
X	<49> =Команда уставки, масштабированное значение	C_SE_NB_1
X	<50> =Команда уставки, короткий формат с плавающей	C_SE_NC_1
	запятой	
\mathbf{x}	<51> =Строка из 32 битов	C_BO_NA_1

Информация о системе в направлении контроля

Информация о системе в направлении управления

X	<100> = Команда опроса	C_IC_NA_1
X	<101> = Команда опроса счетчиков	C_CI_NA_1
X	<102> = Команда чтения	C_RD_NA_1
X	<103> = Команда синхронизации часов	C_CS_NA_1
X	<104> = Тестовая команда	C_TS_NB_1
X	<105> = Команда сброса процесса	C_RP_NC_1
	<106> = Команда определения запаздывания	C_CD_NA_1

Передача параметра в направлении управления

<110> = Параметр измеряемой величины,	P_ME_NA_1
нормализованное	
значение	
<111> = Параметр измеряемой величины,	P_ME_NB_1
масштабированное	
значение	
<112> = Параметр измеряемой величины, короткий	P_ME_NC_1
формат	
с плавающей запятой	
<113> = Параметр активации	P_AC_NA_1

Пересылка файла

<u> </u>	<120> = Файл готов	F_FR_NA_1
	<121> = Секция готова	F_SR_NA_1
	<122> = Вызов директории, выбор файла,	P_CS_NA_1

	1 ,	
	вызов файла, вызов секции	
	<123> = Последняя секция, последний	F_LS_NA_1
	сегмент	
<u> </u>	<124> = Подтверждение приема файла,	F_AF_NA_1
	подтверждение приема секции	
	<125> = Сегмент	F_SC_NA_1
	<126> = Директория	F_DR_TA_1

Назначение идентификатора типа и причины передачи

Идентифи- катор типа						чи										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	20-36	37-41	44-47
<1>		Х	Х		Х						Х	Х		Х		
<2>			Χ		Χ						Χ	Χ				
<3>		Χ	Χ		Χ						Χ	Χ		Χ		
<4>			Χ		Χ						Χ	Χ				
<5>																
<6>																
<7>		Х	Χ											Χ		
<8>			Χ													
<9>	Χ	Х	Χ		Χ									Х		
<10>			Χ		Χ											
<11>	Χ	Χ	Χ		Χ									Χ		
<12>			Χ		Χ											
<13>	Χ	Χ	Χ		Χ									Χ		
<14>			Χ		Χ											
<15>			Χ												Χ	
<16>			Χ												Χ	
<17>																
<18>																
<19>																
<20>																
<21>	Χ		Χ													
<30>			Χ		Χ						Χ	Χ				
<31>			Х		Х						Х	Χ				
<32>			Χ		Х						Χ	Χ				
<33>			Χ		Χ											
<34>			Χ		Χ											
<35>			Х		Χ											
<36>			Х		Χ											
<37>			Х												Χ	
<38>																
<39>																
<40>																
<45>						Х	Χ	Х	Х	Χ						Χ
<46>						Χ	Χ	Х	Χ	Х						Χ
<47>						Χ	Χ	Χ	Χ	Х						Χ
<48>						Χ	Χ	Χ	Χ	Х						X
<49>						Χ	Χ	Χ	Χ	Х						Х

Идентифи- катор типа						Причина передачи										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	20-36	37-41	44-47
<50>						Χ	Χ	Х	Χ	Χ						Χ
<51>						Χ	Х	Χ	Х	Х						Χ
<70>				Χ												
<100>						Χ	Х		Х	Х						Χ
<101>						Χ	Х			Х						Χ
<102>					Х											Χ
<103>			Χ			Χ	Х									Χ
<104>						Χ	Х									Χ
<105>						Χ	Х									Χ
<106>																
<110>																
<111>																
<112>																
<113>																
<120>																
<121>																
<122>																
<123>																
<124>																
<125>																
<126>																

Основные прикладные функции

Инициализа	ция станции (параметр, характерный для станции)						
<u></u>	Удаленная инициализация						
Циклическая	я передача данных						
X	Циклическая передача данных						
Спорадичес	кая передача						
X	Спорадическая передача						
Дублирован	ная передача объектов информации при спорадической причине передачи						
	Одноэлементная информация M_SP_NA_1,M_SP_TA_1,M_ME_ND_1,M_ME_TD_1						
i i	Двухэлементная информация M_DP_NA_1,M_DP_TA_1,M_DP_TB_1						
i i	Информация о положении отпаек M_ST_NA_1,M_ST_TA_1,M_ST_TB_1						
i i	Строка из 32 бит МВО_NA_1,M_BO_TA_1,M_BO_TB_1						
	Измеряемое значение, нормализованное M_ME_NA_1,M_ME_TA_1,M_ME_ND_1,M_ME_TD_1						
Ò	Измеряемое значение, масштабированное M_ME_NB_1,M_ME_TB_1,M_ME_TE_1						

<u> </u>	Измеряемое значение, короткий формат с плавающей запятой M_ME_NC_1,M_ME_TC_1,M_ME_TF_1

Опрос станции

опрос отапци		
\boxtimes	Общий	
X	Группа 1	
\boxtimes	Группа 2	
\boxtimes	Группа 3	
×	Группа 4	
×	Группа 5	
×	Группа 6	
X	Группа 7	
\boxtimes	Группа 8	
\boxtimes	Группа 9	
\boxtimes	Группа 10	
\boxtimes	Группа 11	
\boxtimes	Группа 12	
\boxtimes	Группа 13	
X	Группа 14	
X	Группа 15	
X	Группа 16	
Адреса каждой группы должны быть определены		
-		

Синхронизация времени

X	Синхронизация времени	
	Использование дней недели	
	Использование RES1,GEN	
	Использование флага SU (летнее время)	

Передача команд.

X	Прямая передача команды
X	Прямая передача команды уставки
X	Нет дополнительного определения
X	Короткий импульс (длительность импульса определяется параметрами системы на КП)
X	Длинный импульс (длительность импульса определяется параметрами системы на КП)
X	Постоянный выход
X	Передача команд с предварительным выбором
X	Передача команд уставки с предварительным выбором
X	Использование C_SE_ACTTERM

Передача интегральных сумм

Режим А
 Режим В
 Режим С
 Режим D
 Считывание счетчика
Фиксация счетчика без сброса
Фиксация счетчика со сбросом

	Сброс счетчика	
X	Общий запрос счетчиков	
X	Запрос счетчиков группы 1	
X	Запрос счетчиков группы 2	
X	Запрос счетчиков группы 3	
X	Запрос счетчиков группы 4	
Адреса каж	дой группы должны быть определены	
Загрузка па	араметра (параметр, характерный для объекта)	
<u> </u>	Пороговое значение величины	
	Коэффициент сглаживания	
	Нижний предел для передачи значения измеряемой величины	
	Верхний предел для передачи значения измеряемой величины	
Активация п	араметра (параметр, характерный для объекта)	
<u>.</u>	Активация/деактивация циклической и периодической передачи	
	адресованных объектов	
Процедура т	гестирования	
X	Процедура тестирования	
_		
Пересылка о		
	райлов в направлении контроля	
	Прозрачный файл	
<u> </u>	Передача данных о повреждениях от аппаратуры защиты	
	Передача последовательности событий	
	Передача последовательности регистрируемых аналоговых величин	
_		
<u> </u>	райла в направлении управления	
	Прозрачный файл	
Фоновое сканирование		
X	Фоновое сканирование	
	радержки передачи	
<u> </u>	Получение задержки передачи	